



Correction des exercices chapitre 14

Exercice n°11 p 298 :

- a. Initialement, le centre d'inertie du mobile se trouve dans la **position d'équilibre stable**.
Le début des oscillations donne des valeurs négatives à x , on en conclut, d'après l'orientation de l'axe $x'x$, que **le mobile se déplace vers le bas**.
- b. L'amplitude du mouvement c'est la valeur de x_m . Cette amplitude est constante et on a $x_m = 6 \text{ cm}$.
La **période des oscillations c'est la durée qui s'écoule entre deux passages successifs du mobile au même point et dans le même sens**.
Par rapport à la fonction sinus tracée, la période correspond à la durée entre l'abscisse $t = 0$ et l'abscisse $t = 0.6 \text{ s}$. **On a donc $T = 0.6 \text{ s}$**

- c. On a $x = x_{\max} \sin\left(\frac{2\pi t}{T} + \varphi_0\right)$, c'est une fonction sinus car ce qui est dit dans l'énoncé.

On introduit une phase à l'origine dont on va déterminer la valeur :

➤ D'après les conditions initiales on sait que $x(t = 0) = 0$.

Donc : $x_m \sin \varphi_0 = 0$ d'où $\varphi_0 = 0$ ou π .

➤ On sait aussi que lorsque $0 < t < 0.3 \text{ s}$, on a $x < 0$:

Donc par exemple pour $t = 0.1 \text{ s}$:

$$x = x_m \sin\left(\frac{2\pi \cdot 0.1}{0.6}\right) = 5.2 \text{ cm si } \varphi_0 = 0. \text{ Or on veut une élongation négative : donc } \varphi_0 = \pi$$

$$\text{Finalement : } x = 6 \sin\left(\frac{2\pi t}{0.6} + \pi\right)$$

- d. On sait que $v_x = \frac{dx}{dt}$, comme on connaît l'expression de $x(t)$, il nous suffit de dériver pour avoir la

vitesse :

$$v_x = \frac{6 \times 2\pi}{0.6} \times \cos\left(\frac{2\pi t}{0.6} + \pi\right)$$

$$\text{A } t = 0, v_x = \frac{6 \times 2\pi}{0.6} \times -1 = -62.8 \text{ cm/s} - 6 \times 2 \times \pi / 0.6 = -62.8 \text{ cm/s}$$

- e. Le signe de cette valeur algébrique de v_x est bien en accord avec le résultat de la première question, le mobile s'éloigne de la position d'équilibre avec une élongation négative.

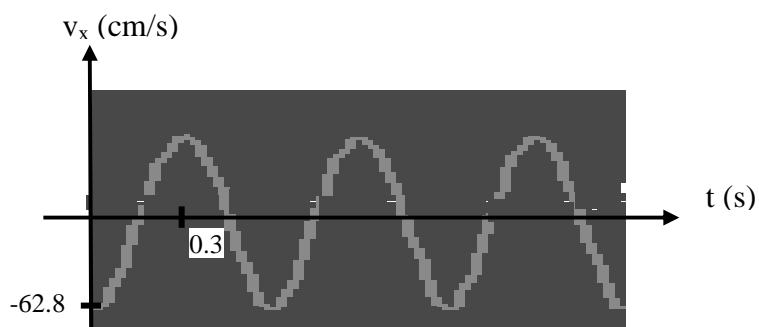
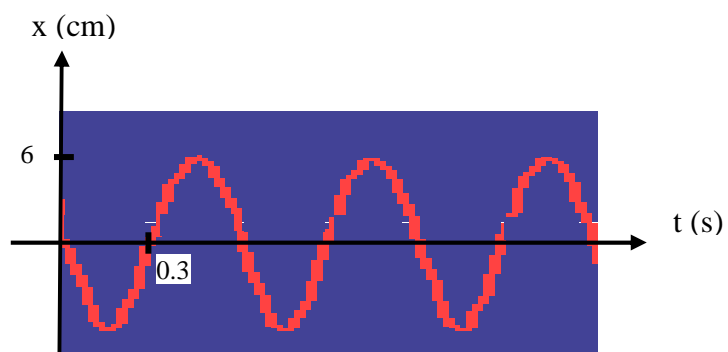
- f. La vitesse en un point (vitesse instantanée) peut être déterminée graphiquement en évaluant le coefficient directeur de la tangente à la courbe $x = f(t)$ en ce point.

- g. Le mobile s'arrête pour la première fois quand, pour la première fois, le coefficient directeur de la tangente à la courbe devient nul (tangente horizontale).

Ceci est vérifié pour le point d'abscisse $t = 0.15 \text{ s}$

- h. La vitesse est maximum en $t = 0$. La fonction vitesse est périodique de même période que la fonction $x = f(t)$. Quand $x < 0$ alors $v_x < 0$.

- i. Ces deux courbes sont déphasées.





Exercice n°15 p 299 :

- 1) Entre les positions 1 et 2, on a changé uniquement **l'amplitude de départ** des oscillations. la période est la même entre les deux graphiques.
- 2) La période étant la même entre les deux graphiques, **l'amplitude du mouvement n'a pas d'influence sur la période des oscillations.**
- 3) Entre les enregistrements 1 et 3 c'est la **masse du mobile** qui a été changée, ainsi que **l'amplitude de départ des oscillations.**
- 4) Comme on sait que **l'amplitude n'a pas d'influence sur la période des oscillations**, nous ne sommes pas obligé de garder la même amplitude de départ pour chaque étude.
- 5) **Si la masse du mobile augmente alors la période des oscillations augmente.**
- 6) Non car aucunes expériences ne modifient la constante de raideur du ressort.

Pour tester ce paramètre, il faut utiliser un **autre ressort de constante de raideur différente** et un **mobile de même masse** que celui de l'enregistrement 1 ou 2.

On réalise alors un enregistrement et on le compare (comparaison de périodes) avec l'enregistrements 1 ou 2.

7) a. $T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{k}{m}}$ alors $[T_0] = \sqrt{\frac{[k]}{[m]}} = \sqrt{\frac{M.L.T^{-2}.L^{-1}}{M}} = T^{-1}$

Si cette expression a la dimension d'un temps⁻¹, alors la deuxième expression aura la dimension d'un temps.

$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{x_m \times m}{k \times l_0}}$ alors $[T_0] = \sqrt{\frac{[x_m] \times [m]}{[k] \times [l_0]}} = \sqrt{\frac{L.M}{M.L.T^{-2}}} = T$: **Cette troisième expression a bien la**

dimension d'un temps également.

b. On sait que **l'amplitude (x_m) n'a pas d'influence sur la période**, elle ne peut donc pas apparaître dans son expression. **La troisième expression est à éliminer.**

c. Pour les oscillations sans surcharge on a $T_0 = 2 \text{ s} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$

$$\text{d'où } k = \frac{4\pi^2 \times m}{T_0^2} = \frac{4\pi^2 \times 0.50}{4} = 4.9 \text{ N.m}^{-1}$$

Pour les oscillations avec surcharge : $T_0 = 2.5 \text{ s} = 2\pi\sqrt{\frac{m + m_{\text{surch}}}{k}}$

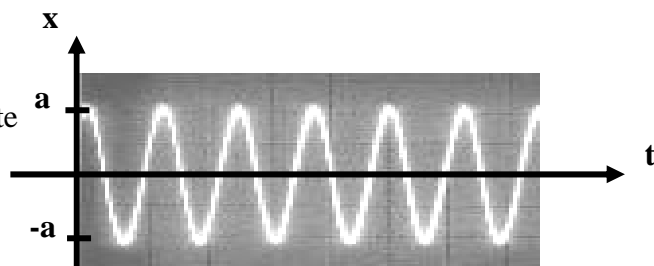
$$\text{D'où } m_{\text{surch}} = \frac{T_0^2 \times k}{4\pi^2} - m = \frac{2.5^2 \times 4.9}{4\pi^2} - 0.50 = 0.28 \text{ kg}$$

- 8) La période des oscillations de l'enregistrement 4 étant de 2 s, **cet enregistrement a été réalisé sans surcharge.**
- 9) **L'amplitude des oscillations diminuent** au cours du mouvement.
Pour cela, nous avons pu augmenter les frottements en **diminuant la puissance du coussin d'air**, ou utilisait une excroissance du mobile ayant une prise à l'air importante ce qui provoque des frottements importants.

Exercice n° 15 p 312 :

- 1) G va **osciller de part et d'autre de la position O**, il s'en éloigne à gauche de l'amplitude a puis s'en éloigne à droite avec l'amplitude a.

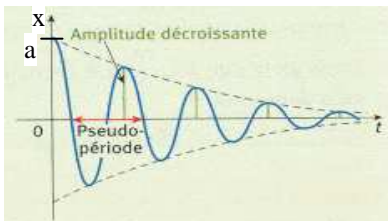
Si on imagine un axe Ox dirigé vers la droite on a :



La grandeur caractéristique du mouvement est la **période des oscillations** :

$$T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}} = 4.45 \text{ s}$$

- 2) Si les frottements sont légers, il y a **toujours des oscillations** de part et d'autre de G mais **elles s'amortissent** :



Si les frottements sont trop forts, alors il n'y a plus d'oscillations, le système retourne rapidement à sa position d'équilibre stable :



- 3) **Le système entre en résonance si $T = T_0$** . Celle-ci va donner des oscillations de grandes amplitudes (maximales).
- Si les frottements sont **légers** : **grande amplitude**.
 - Frottements **plus forts** : **très petites oscillations** (alors qu'il n'y en avait pas)
 - Si les frottements sont **très légers** : **très grande amplitude qui peuvent détériorer le système**.

Exercice n° 17 p 312 :

- a. On veut un fuseau donc $n = 1$, on veut trouver l . On utilise la première formule :

$$f_0 = 1 \times \frac{v}{2l} \Leftrightarrow l = \frac{v}{2f_0} = \frac{50}{200} = \underline{0.25m}$$

- b. **Pour savoir ce que l'on observe il faut que l'on déduise la valeur de n :**

Avec les données de la question a), on a : $F = f_0^2 \times 4 \times l^2 \times \mu$ (on utilise la deuxième formule).

Toujours avec la deuxième formule, on peut écrire :

$$n^2 = f_0^2 \times 4 \times l^2 \times \frac{\mu}{F}$$

Si on remplace μ par 4μ et F par $f_0^2 \times 4 \times l^2 \times \mu$, on a $n^2 = \frac{f_0^2 \times 4 \times l^2 \times 4\mu}{f_0^2 \times 4 \times l^2 \times \mu} = 4$ **d'où $n = 2$**

On observe donc 2 fuseaux comme ce qui est décrit à la figure 2.

- c. On cherche F pour $n = 4$: $F = \frac{f_0^2 \times 4 \times l^2 \times \mu}{4} = \underline{1.6 * 10^{-1} N}$